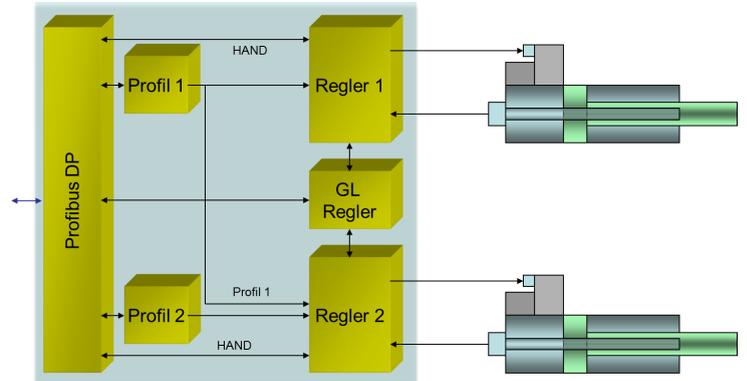


Zwei-Achs-Regler POS-124-U

Das universelle Regelmodul POS-124 kann zwei unabhängige Positionierachsen über den Profibus, ProfiNet oder EtherCAT steuern und bietet dadurch einen erheblichen Kostenvorteil. Neben den klassischen Regelstrukturen sind Funktionen implementiert, die eine sehr hohe Positioniergenauigkeit ermöglichen. Über den Direktmodus ist neben der internen Profilbildung auch eine externe Profilbildung (direkte Vorgabe der Position über den Feldbus) realisierbar.

Zusätzlich können beide Achsen zu einem Gleichlaufsystem umgeschaltet werden.



Typische Systemstruktur

Merkmale:

- zwei unabhängige Positionierachsen
- analoge oder SSI-Sensorschnittstellen
- wegababhängiges Bremsen oder NC-Nachlaufregler
- kombinierbar zur Gleichlaufregelung
- überlagerter Gleichlaufregler als PT1-Regler
- Driftkompensation
- Feinpositionierung
- Mittelwert- oder Master-Slave-Regelung
- Direktmodus
- Feldbusschnittstellen:

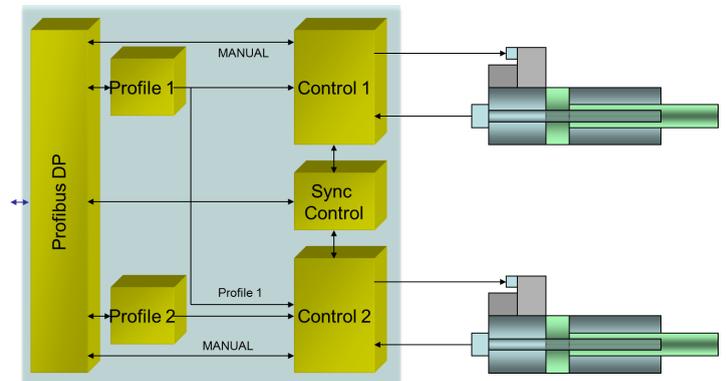
ProfiNet, Profibus oder EtherCAT



Modul mit Profibus und zwei SSI-Schnittstellen

Two-axis controller POS-124-U

This universal positioning module can control two independent positioning axes with Profibus, ProfiNet or EtherCAT interface and therefore it is an inexpensive solution. Some extra functions are implemented to improve the positioning accuracy. The direct mode can be used to send the command signals directly (the internal profile generator is deactivated). Additionally, both axes can be switched over to a synchronization system (via fieldbus).



Typical system structure

Features:

- two independent positioning axes
- analog feedback value or SSI sensor interfaces
- stroke dependent deceleration or NC control mode
- can be combined for synchronization control
- superimposed synchronization as PT1 controller
- drift compensation
- fine positioning
- Master-slave or averages control
- direct mode
- fieldbus interfaces:
Profibus DP, ProfiNet or EtherCAT



Module with Profibus and two SSI interfaces